

Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales y de Telecomunicación

GUÍA DOCENTE DE LA ASIGNATURA

G991 - Automática I

Grado en Ingeniería en Electrónica Industrial y Automática
Obligatoria. Curso 2

Curso Académico 2020-2021

1. DATOS IDENTIFICATIVOS

Título/s	Grado en Ingeniería en Electrónica Industrial y Automática		Tipología y Curso	Obligatoria. Curso 2
Centro	Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales y de Telecomunicación			
Módulo / materia	MATERIA ELECTRÓNICA Y AUTOMÁTICA MÓDULO COMÚN A LA RAMA INDUSTRIAL			
Código y denominación	G991 - Automática I			
Créditos ECTS	6	Cuatrimestre	Cuatrimestral (1)	
Web				
Idioma de impartición	Español	English friendly	No	Forma de impartición Presencial

Departamento	DPTO. TECNOLOGIA ELECTRONICA E INGENIERIA DE SISTEMAS Y AUTOMATICA			
Profesor responsable	CARLOS TORRE FERRERO			
E-mail	carlos.torre@unican.es			
Número despacho	E.T.S. de Ingenieros Industriales y de Telecomunicación. Planta: - 3. DESPACHO PROFESORES (S3021)			
Otros profesores	LUIS GARCIA RODRIGUEZ JOSE ANGEL JUAREZ CRESPO			

2. CONOCIMIENTOS PREVIOS

Fundamentos físicos de la Ingeniería, Fundamentos matemáticos de la Ingeniería, Fundamentos de Informática y Teoría de Circuitos.

3. COMPETENCIAS GENÉRICAS Y ESPECÍFICAS DEL PLAN DE ESTUDIOS TRABAJADAS

Competencias Genéricas

Obtención del conocimiento en materias básicas y tecnológicas, que les capacite para el aprendizaje de nuevos métodos y teorías, y les dote de versatilidad para adaptarse a nuevas situaciones.

Adquisición de la capacidad de resolver problemas con iniciativa, toma de decisiones, creatividad, razonamiento crítico y de comunicar y transmitir conocimientos, habilidades y destrezas en el campo de la Ingeniería Electrónica Industrial.

Desarrollo de la capacidad de orientar la actividad profesional al aprendizaje.

Adquisición de la capacidad de utilización de las TIC.

Competencias Específicas

Obtención de los conocimientos sobre los fundamentos de automatismos y métodos de control.

3.1 RESULTADOS DE APRENDIZAJE

- Conocimiento de las Tecnologías de Automatización y sus Campos de Aplicación.
- Conocimiento de las técnicas de representación de sistemas Dinámicos.
- Partiendo de los principios y técnicas matemáticos, utilizadas en Ingeniería de control, llegar al conocimiento de los métodos de análisis y diseño en el dominio temporal y frecuencial.
- Conocimiento de algunas herramientas de software para el modelado y simulación de sistemas.

4. OBJETIVOS

- Presentar los diferentes tipos de automatismos industriales, su clasificación y tecnologías.
- Definir y Exponer los formalismos más comunes de representación de sistemas dinámicos.
- Presentar las acciones básicas de control.
- Exponer las técnicas de análisis en el dominio temporal
- Exponer las técnicas de análisis en el dominio frecuencial.

5. MODALIDADES ORGANIZATIVAS Y MÉTODOS DOCENTES

ACTIVIDADES	HORAS DE LA ASIGNATURA
ACTIVIDADES PRESENCIALES	
HORAS DE CLASE (A)	
- Teoría (TE)	30
- Prácticas en Aula (PA)	15
- Prácticas de Laboratorio (PL)	15
- Horas Clínicas (CL)	
Subtotal horas de clase	60
ACTIVIDADES DE SEGUIMIENTO (B)	
- Tutorías (TU)	6
- Evaluación (EV)	9
Subtotal actividades de seguimiento	15
Total actividades presenciales (A+B)	75
ACTIVIDADES NO PRESENCIALES	
Trabajo en grupo (TG)	30
Trabajo autónomo (TA)	45
Tutorías No Presenciales (TU-NP)	
Evaluación No Presencial (EV-NP)	
Total actividades no presenciales	75
HORAS TOTALES	150

6. ORGANIZACIÓN DOCENTE

CONTENIDOS		TE	PA	PL	CL	TU	EV	TG	TA	TU-NP	EV-NP	Semana
1	Introducción a los métodos y técnicas de control Industrial. Conceptos y componentes básicos.	2,00	0,00	1,00	0,00	0,00	0,00	0,00	2,00	0,00	0,00	1
2	AUTOMATISMOS: Automatismos Industriales, definición, tipos y clasificación. Tecnologías y ejemplos.	5,00	0,00	0,00	0,00	0,50	0,50	15,00	5,00	0,00	0,00	1-2
3	REPRESENTACIÓN DE SISTEMAS DE CONTROL CONTINUOS EN EL TIEMPO Introducción.- Modelos Matemáticos.- Función de transferencia.- Diagramas de bloques- Diagramas de flujo de señal.-	5,00	3,00	2,00	0,00	1,00	2,00	2,00	8,00	0,00	0,00	3-4
4	RESPUESTA TEMPORAL Introducción.- Criterio de Estabilidad de Routh.-Coeficientes de error.- Criterios de error.- Respuesta de sistemas de 1º, 2º y orden superior.	5,00	3,00	4,00	0,00	1,50	1,50	3,00	8,00	0,00	0,00	5-7
5	ACCIONES BÁSICAS DE CONTROL Introducción.- Control proporcional, integral y derivativo.- Control PID.	2,00	0,00	2,00	0,00	0,00	0,50	2,00	2,00	0,00	0,00	8
6	LUGAR DE LAS RAÍCES Introducción.- Propiedades.- Reglas para su construcción.- Contorno de las raíces.-	4,00	3,00	2,00	0,00	1,50	2,00	3,00	7,00	0,00	0,00	8-10
7	RESPUESTA FRECUENCIAL Introducción.- Función de transferencia sinusoidal.- Diagramas logarítmicos (Bode).- Diagramas polares.- Correlación entre Respuesta Temporal y Frecuencial.	4,00	4,00	2,00	0,00	1,00	1,50	3,00	8,00	0,00	0,00	11-13
8	ESTABILIDAD EN EL DOMINIO FRECUENCIAL Introducción.- Criterio de Nyquist.- Estabilidad relativa: Margen de ganancia y margen de fase.- Respuesta en lazo cerrado.	3,00	2,00	2,00	0,00	0,50	1,00	2,00	5,00	0,00	0,00	14-15
TOTAL DE HORAS		30,00	15,00	15,00	0,00	6,00	9,00	30,00	45,00	0,00	0,00	

Esta organización tiene carácter orientativo.

Ante la situación incierta de que las medidas de distanciamiento social establecidas por las autoridades sanitarias no permitan desarrollar alguna actividad docente de forma presencial en el aula para todos los estudiantes matriculados, se adoptará una modalidad mixta de docencia que combine esta docencia presencial en el aula con docencia a distancia. De la misma manera, la tutorización podrá ser sustituida por tutorización a distancia utilizando medios telemáticos.

TE	Horas de teoría
PA	Horas de prácticas en aula
PL	Horas de prácticas de laboratorio
CL	Horas Clínicas
TU	Horas de tutoría
EV	Horas de evaluación
TG	Horas de trabajo en grupo
TA	Horas de trabajo autónomo
TU-NP	Tutorías No Presenciales
EV-NP	Evaluación No Presencial

7. MÉTODOS DE LA EVALUACIÓN

Descripción	Tipología	Eval. Final	Recuper.	%
Prácticas de Laboratorio	Evaluación en laboratorio	No	No	8,00
Calif. mínima	0,00			
Duración	2 horas por sesión			
Fecha realización	A lo largo del cuatrimestre			
Condiciones recuperación				
Observaciones				
Trabajo (1ª Parte)	Trabajo	No	No	10,00
Calif. mínima	0,00			
Duración				
Fecha realización	Primera parte del cuatrimestre			
Condiciones recuperación				
Observaciones				
Otras Actividades de Evaluación Continua	Otros	No	No	5,00
Calif. mínima	0,00			
Duración				
Fecha realización	A lo largo del cuatrimestre			
Condiciones recuperación				
Observaciones				
Examen Final	Examen escrito	Sí	Sí	40,00
Calif. mínima	4,00			
Duración	3 horas			
Fecha realización	En la fecha prevista en el calendario de exámenes			
Condiciones recuperación	Recuperable en el Examen Final de Septiembre			
Observaciones	Examen escrito con ejercicios prácticos correspondientes a la segunda y tercera parte de la asignatura.			
Cuestionarios de Prácticas de Laboratorio	Examen escrito	No	Sí	12,00
Calif. mínima	0,00			
Duración				
Fecha realización	A lo largo del cuatrimestre			
Condiciones recuperación	Recuperable en la Convocatoria Extraordinaria (solamente para los alumnos que hayan asistido al menos al 75% de las sesiones de laboratorio).			
Observaciones	Estas pruebas escritas se podrán sustituir por una prueba de evaluación con soporte virtual, si las condiciones sanitarias no permitieran realizarla de forma presencial.			
Pruebas Parciales (2ª y 3ª parte)	Examen escrito	No	Sí	25,00
Calif. mínima	0,00			
Duración	3 horas			
Fecha realización	A lo largo del cuatrimestre			
Condiciones recuperación				
Observaciones	Pruebas escritas con cuestiones teórico-prácticas de la segunda y de la tercera parte de la asignatura.			

TOTAL	100,00
Observaciones	
<p>CONVOCATORIA ORDINARIA:</p> <p>Para poder superar la asignatura, se deberá obtener al menos un 50% del total de puntos siempre que se haya superado el mínimo de 4 puntos sobre 10 en el examen final.</p> <p>CONVOCATORIA EXTRAORDINARIA:</p> <p>En la convocatoria extraordinaria se podrán recuperar las siguientes partes de la asignatura:</p> <ul style="list-style-type: none"> - Examen Final (40%): Calificación mínima para aprobar: 4 puntos. - Pruebas parciales (25%): Cuestiones Teórico-Prácticas de la 2ª y 3ª parte de la asignatura. El alumno que decida mejorar su calificación de cualquiera de estas partes tendrá que realizar el examen de cuestiones completo. - Cuestionarios de Prácticas (12%): Solamente para alumnos que hayan superado el mínimo de asistencia requerido (75% de las sesiones de laboratorio). <p>NOTA: En caso de que las autoridades sanitarias y educativas competentes planteen un escenario de evaluación a distancia, las pruebas afectadas se realizarán mediante soporte virtual en las condiciones fijadas por la Universidad de Cantabria.</p>	
Criterios de evaluación para estudiantes a tiempo parcial	
<p>Los alumnos a tiempo parcial tendrán que comunicar al profesor al comienzo del curso si van a poder seguir las actividades de evaluación continua. De no ser así, su evaluación constará de las dos pruebas parciales (25%), el examen final (45%), el trabajo de automatismos (10%) y un examen de laboratorio (20%) para poder superar las prácticas.</p>	

8. BIBLIOGRAFÍA Y MATERIALES DIDÁCTICOS

BÁSICA	
Ingeniería de control moderna / Katsuhiko Ogata 4 Ed. 2003	
Feedback control of dynamic systems / Gene F. Franklin, J. David Powell, Abbas Emani-Naeini. 1994	
Sistemas de control moderno / Richard C. Dorf, Robert H. Bishop. 10ª ed., Pearson Educación, 2008.	
Sistemas automáticos de control / por Benjamin C. Kuo. Compañía Editorial Continental, 1991.	
Automatismos Industriales. José A.Barbado Santana, J. Martín Sierra, J. Aparicio Bravo. Creaciones Copyright. 2011	
Complementaria	

9. SOFTWARE

PROGRAMA / APLICACIÓN	CENTRO	PLANTA	SALA	HORARIO
MATLAB (Control System Toolbox)	ETSIIT	-4	Lab. ISA	
Simulink	ETSIIT	-4	Lab. ISA	

10. COMPETENCIAS LINGÜÍSTICAS

- | | |
|---|---|
| <input type="checkbox"/> Comprensión escrita | <input type="checkbox"/> Comprensión oral |
| <input type="checkbox"/> Expresión escrita | <input type="checkbox"/> Expresión oral |
| <input type="checkbox"/> Asignatura íntegramente desarrollada en inglés | |

Observaciones